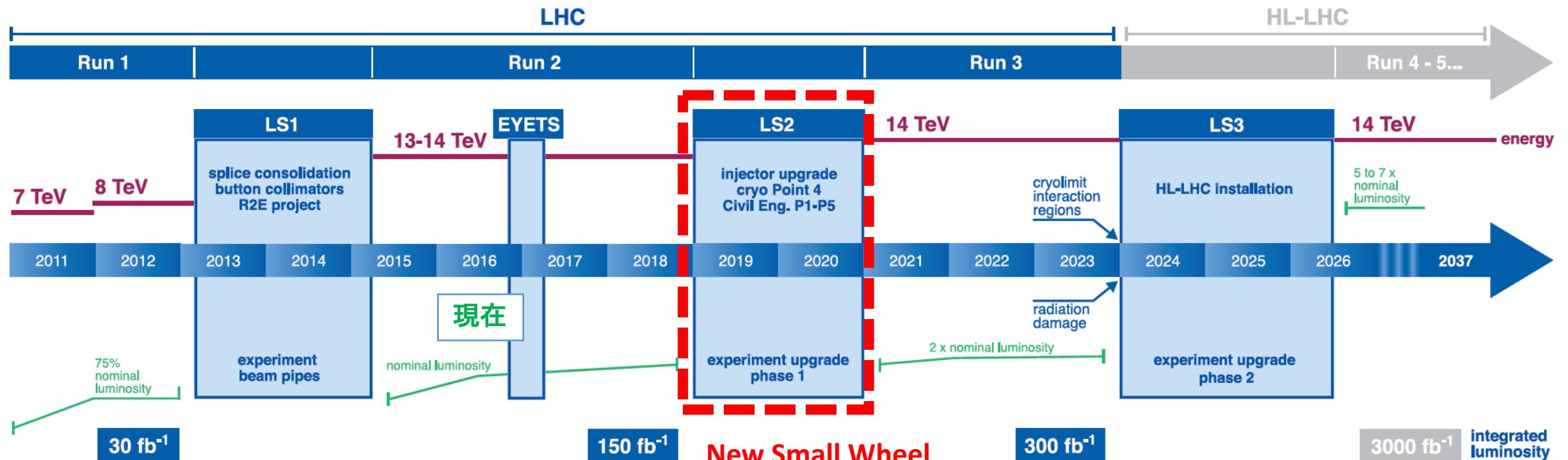


# ATLAS実験における Micromegas検出器を用いた トリガーアルゴリズムの開発と評価

東大ICEPP 川本研 M1  
前川光貴

# LHC アップグレード



$$L \sim 1 \times 10^{34} \text{ cm}^{-2} \text{s}^{-1}$$

New Small Wheel  
導入

$$L \sim 2-7 \times 10^{34} \text{ cm}^{-2} \text{s}^{-1}$$

RUN 3以降では、ルミノシティが設計値の2倍以上に  
→ 高ヒットレート環境で動く検出器が必要に

# New Small Wheel (NSW)へのアップグレードの目的

今ある Small Wheelでは  
フェイクミューオンを除去しきれない

Old Small Wheelは二層のみ

Old Small Wheel

trigger chambers

Big Wheel  
EM

ミューオンでない  
間違ったトリガー(B,C)

本物のミューオン(A)

衝突点(IP)

New Small Wheelに置き換え

アクセプタンス  $1.3 < |\eta| < 2.7$

後方のミューオン検出器BWと

前方のNSWでコインシデンスを取ることでフェイクミューオンを減らす。

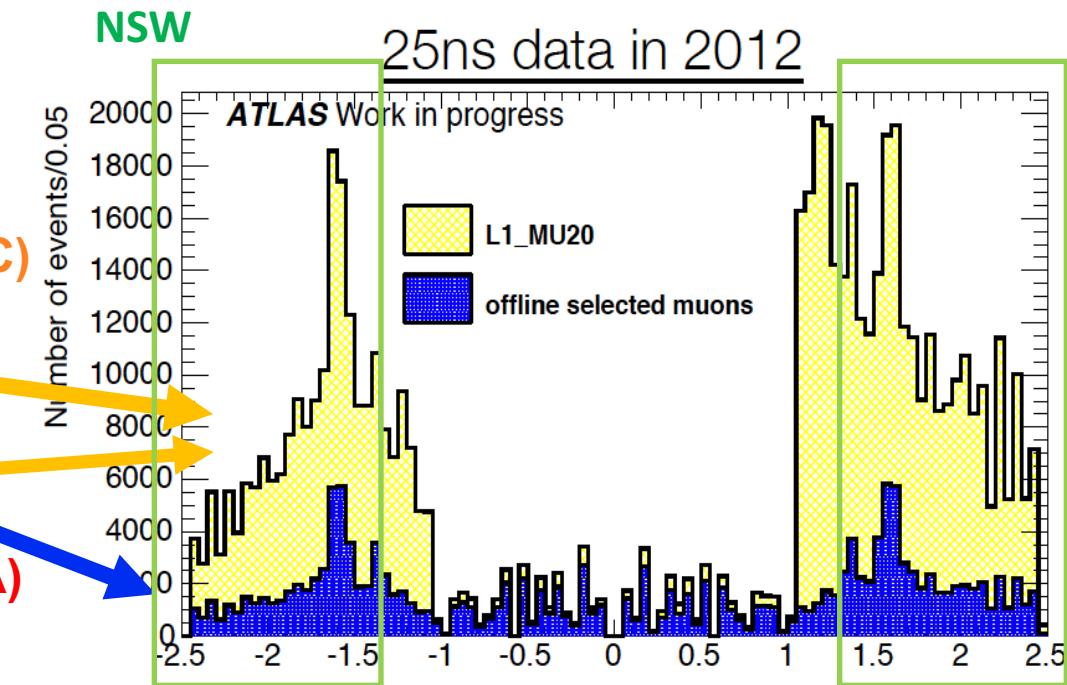
$L \sim 3 \times 10^{34} \text{ cm}^{-2} \text{s}^{-1}$   
でのトリガーレートが

BW単独  $\cdots \cdots 51 \text{ kHz}$



BW+NSW+Tile Calo.  $\cdots \cdots 13 \text{ kHz}$

1/4に!!



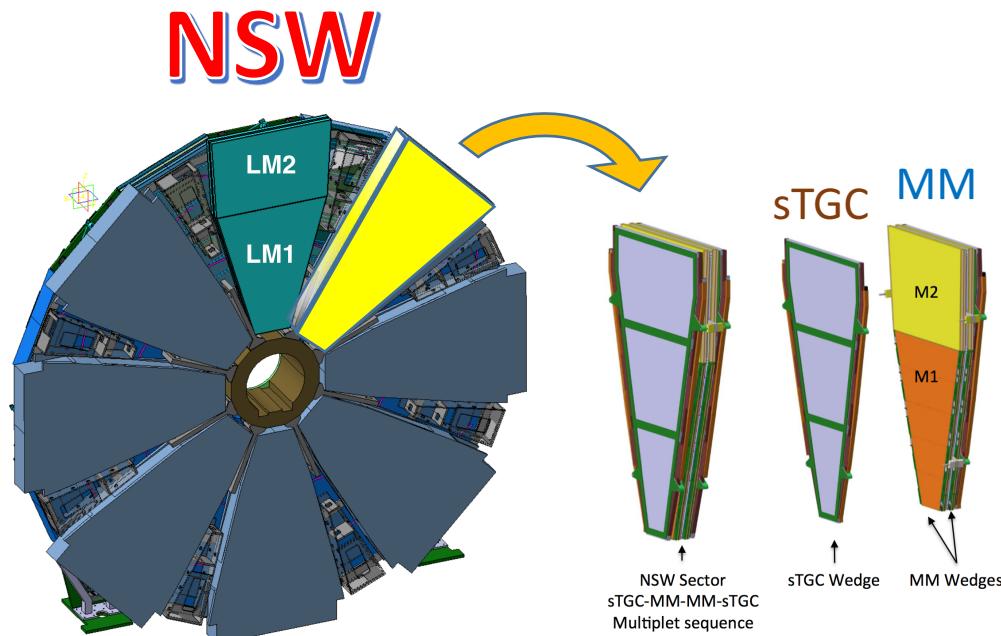
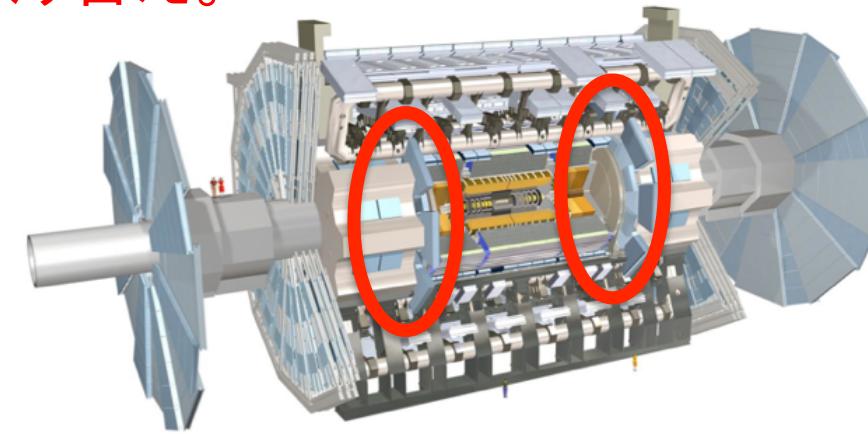
黄色の領域がフェイクミューオン

# New Small Wheel (NSW) の導入

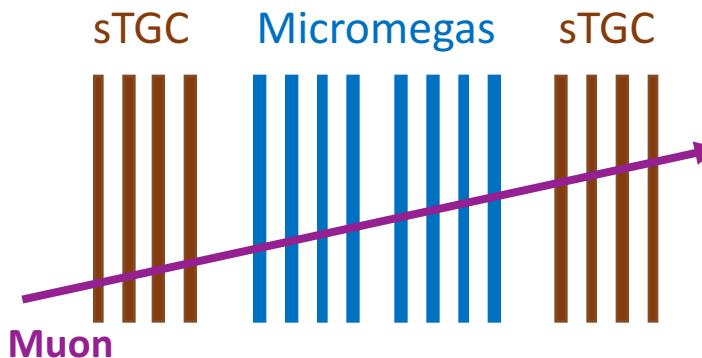
2019年、エンドキップミューオン検出器の一部を取り替え。  
NSWによって現在あるSmall Wheel (SW)を置き換える。

現在の検出器は高ヒットレートでトラッキング効率が低下

→ 応答時間の短い検出器にアップグレード



NSW は sTGC, Micromegas(MM) の2つの検出器からなる。

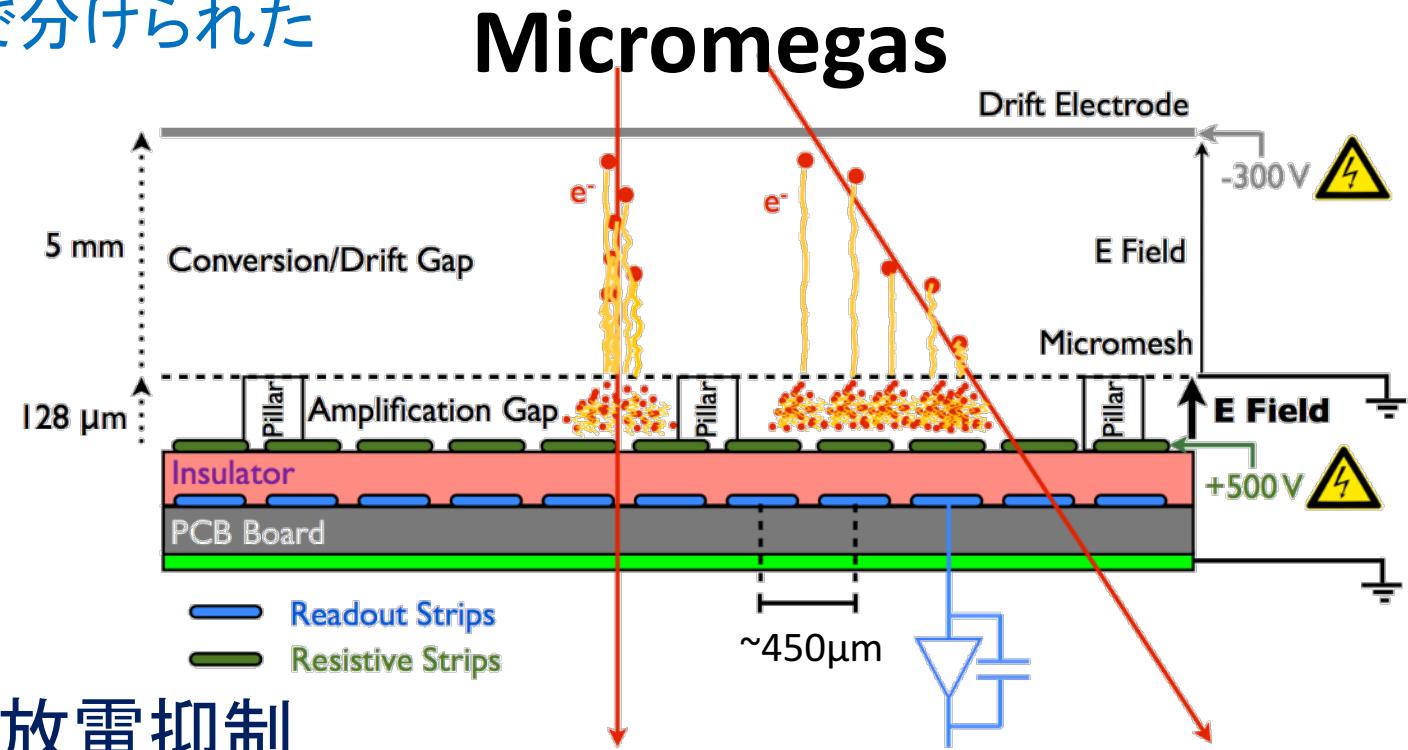
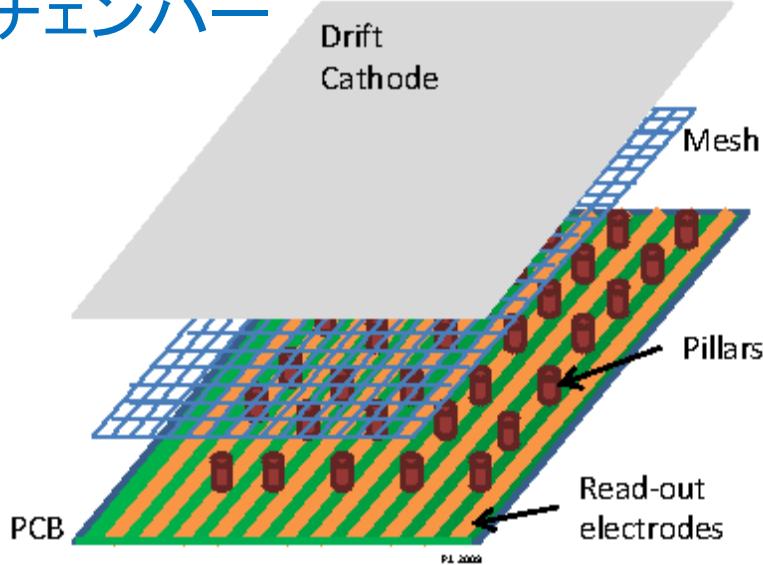


両方ともに、  
・飛跡再構成  
・トリガー  
の2つの機能を持つ。

Micromegasは 8 layers

# Micromegas 検出器

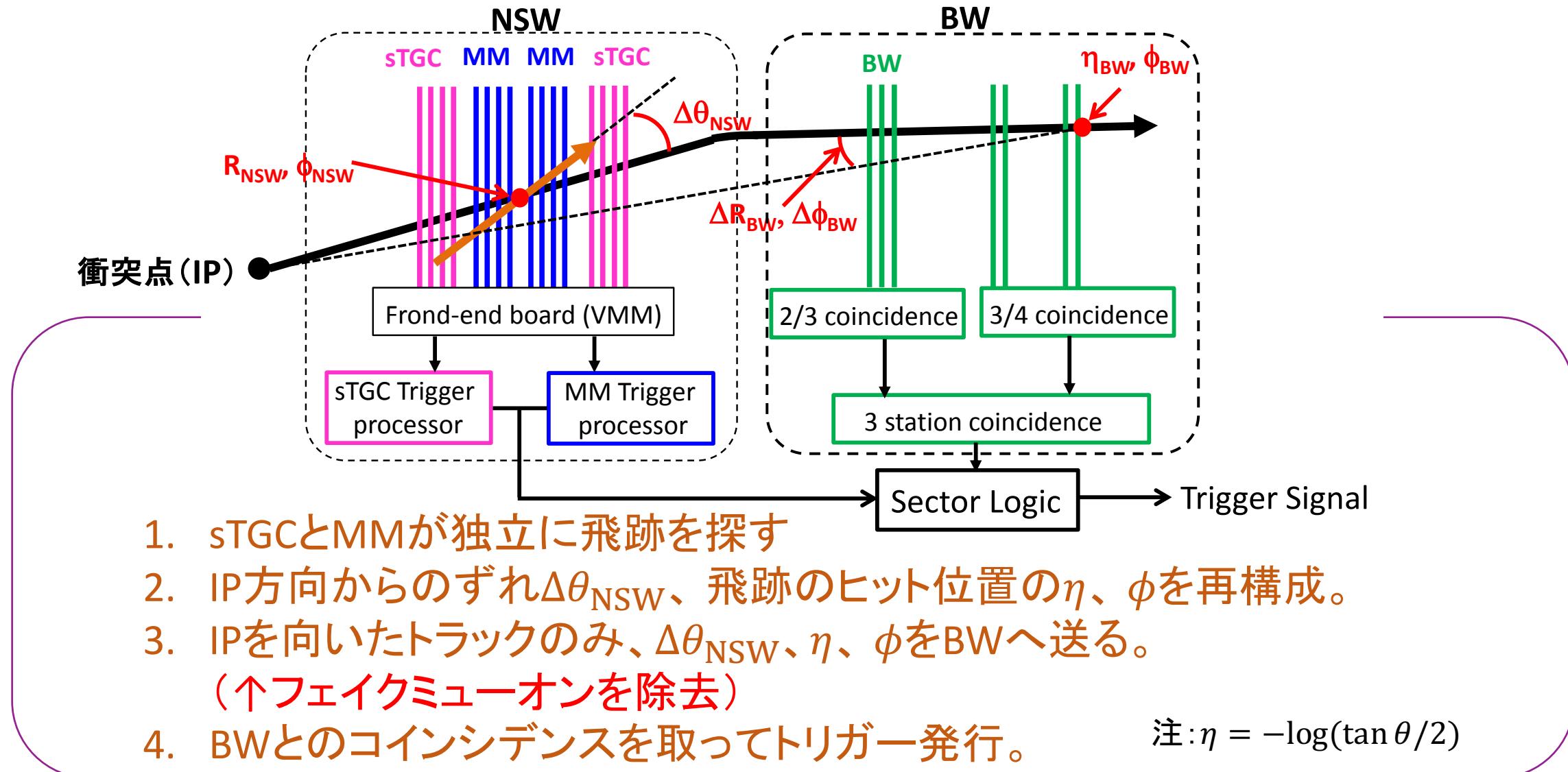
ドリフト領域と増幅領域がメッシュで分けられた  
ガスチャンバー



- 高抵抗ストリップによって放電抑制
- 128  $\mu m$ の狭い増幅領域
  - 100nsでイオンを排出でき、  
高ヒットレートに対応できる。

Gas	Ar 93% + CO <sub>2</sub> 7%
Strip pitch	$\sim 450 \mu m$
Gain	$O(10^4)$
Drift velocity	5 cm/ $\mu sec$

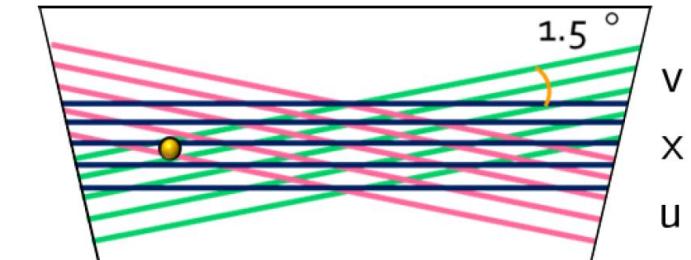
# 初段階(レベル1)ミューオントリガー



# MMトリガーアルゴリズム

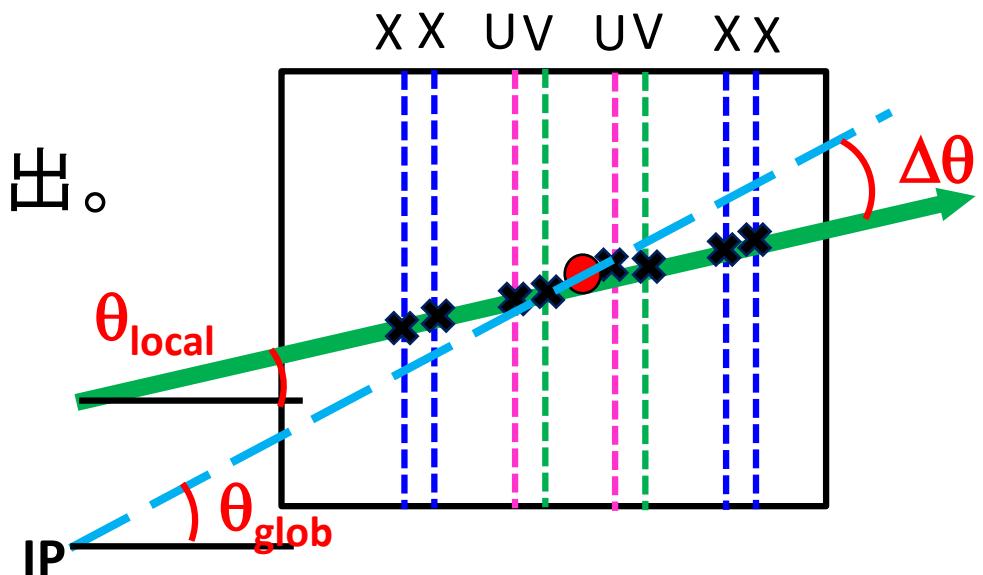
## MMでの具体的な計算手順

8層のうち、  
4層が $\theta$ 方向(水平)にストリップが並び、(X)  
残り4層が $\pm 1.5$ 度傾いてストリップが並ぶ。(UV)



x: horizontal strips (2 planes per Quad.)  
u,v: stereo strips (1 each per Quad.)

1. X(水平)のみを用いて、  
IP方向からのずれ $\Delta\theta$ と、ヒット位置の $\eta$ を算出。
2. X(水平),UV(傾きあり)全てを用いて、  
ヒット位置の $\phi$ を算出。



# トリガーシミュレーションの目的

## Micromegasに対するトリガーとしての要求

- 検出効率 > 99% (Track Finding Efficiency)
- $\sigma(\Delta\theta) < 1\text{mrad}$
- $\sigma(\eta) < 0.005$
- $\sigma(\phi) < 20\text{mrad}$
- レイテンシー < 1 $\mu\text{s}$

## トリガーシミュレーションの目標

実装可能なトリガーアルゴリズムの開発

シミュレーションで、  
バックグラウンドを含めたMicromegasのトリガー性能評価を行う。  
さらにハードウェアに実装しての性能評価を行う。

# MMトリガーシミュレーションの全体

今回は、シミュレーションを用いて、理想的な状態でのトリガー性能評価を行った。



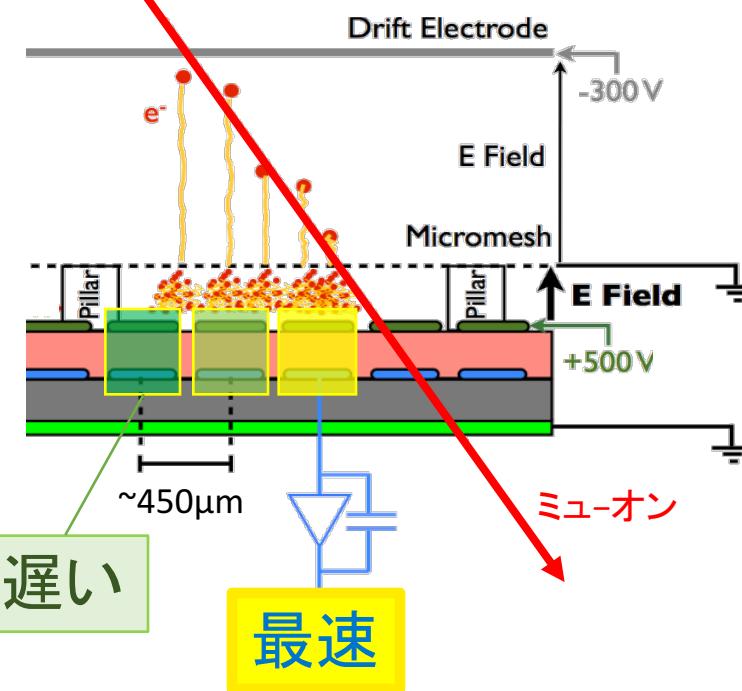
・横運動量 100 GeV の  
シングルミューオンイベントと、  
1バンチクロッキングあたり  
パイルアップ数80(=Run3相当)の  
minBias BGを重ねたものと両方を生成。

・電子のドリフト  
・ガス検出器の電子増幅  
・シェイパーの応答  
・トリガー信号の出力  
これらをシミュレーション

現在MMトリガーボードに  
実装される予定のものと  
同じアルゴリズムを用いて、  
性能を評価した。

# トリガー用信号の選び出し方

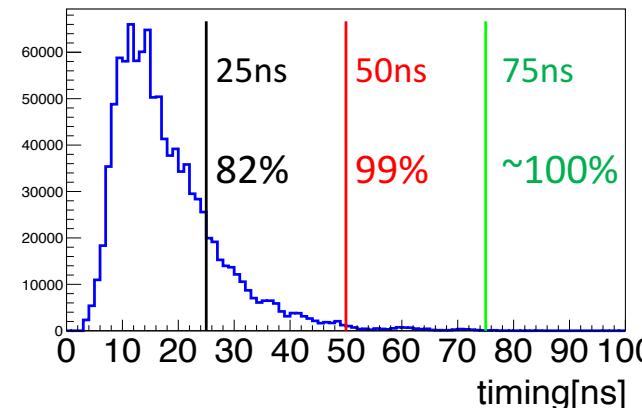
電子の増幅の流れ



最速のストリップを選ぶことで、読み出し面を通過した位置を、1ストリップ以下の精度で決定できる。

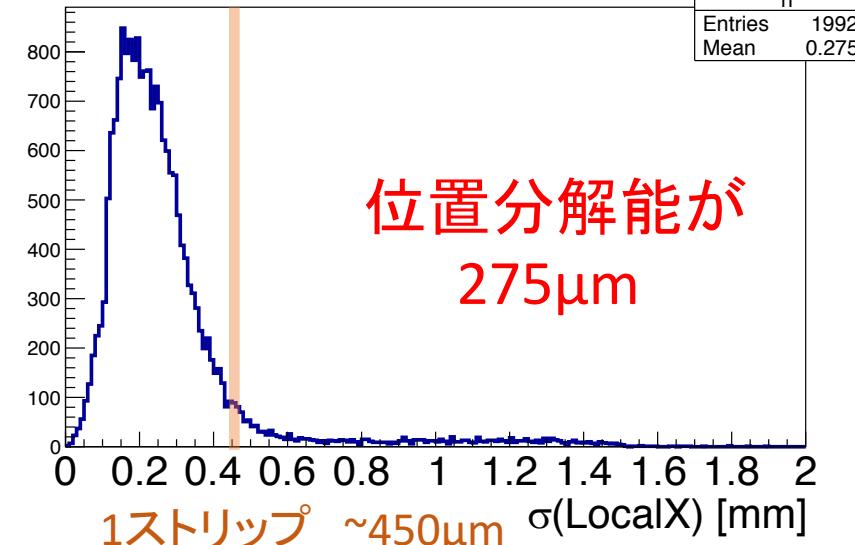


ミューオン到達からのトリガー用信号のタイミング分布



トリガー信号には、各ASIC(64ch)の中で、最初に鳴ったストリップを用いる。

Hit位置の残差分布

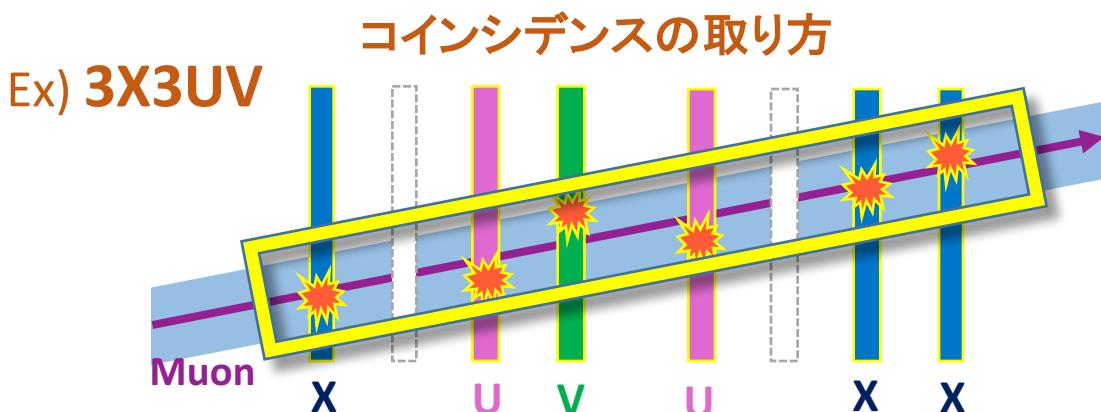


~450μmの細かいピッチにより、クラスタリングしなくとも、50ns以内に、275μmの精度でヒット位置を検出可能。

扱うデータの削減&読み出しまでの時間が短い

# トラック再構成の手順とTrack Finding Efficiency

傾き( $R/Z$ )の値を使って  
8層のコインシデンスを取り、トラックを作成。

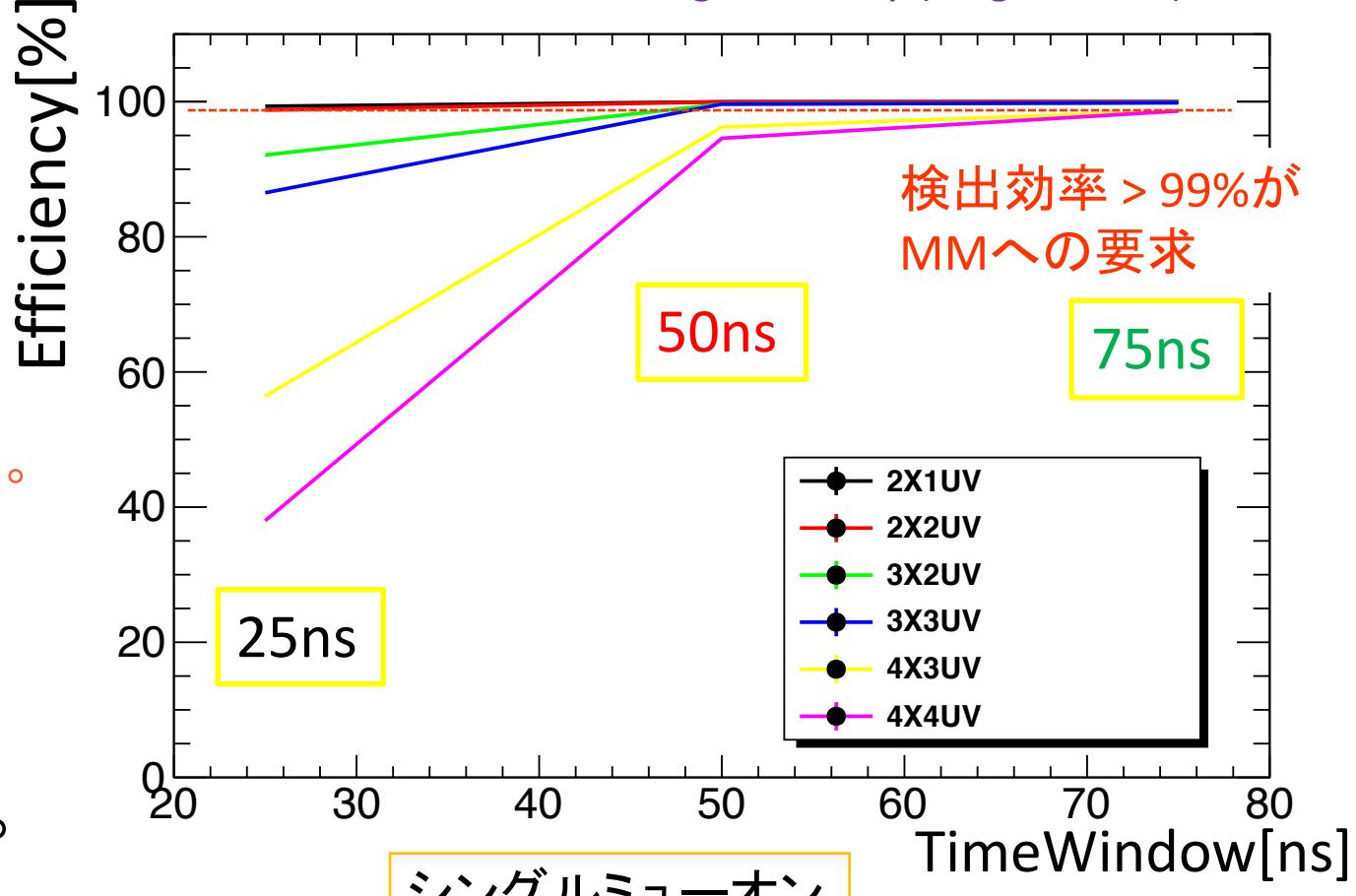


IP方向を向かないトラックは自動的に除外される。

- TimeWindowは50nsが妥当
- TimeWindow 50nsで  
3X3UVまで要求することができる。

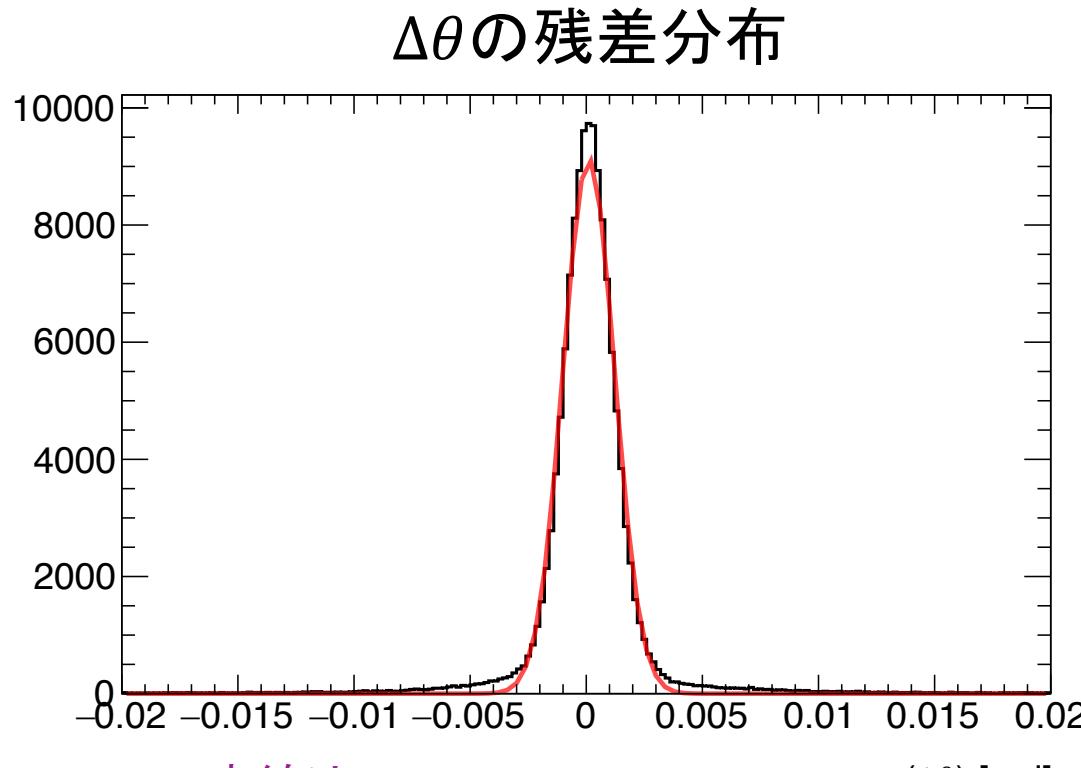
コインシデンス閾値ごとのEfficiencyから、  
フィッティングに要求できるレイヤー数を見る。

各閾値での Track Finding Efficiency (Single Muon)



# 3X3UV以上@50nsを要求してのFitting

最終的にBWへ送る3つのパラメータについて、分解能を求めた。



3パラメータ全てで要求される分解能を満たす。

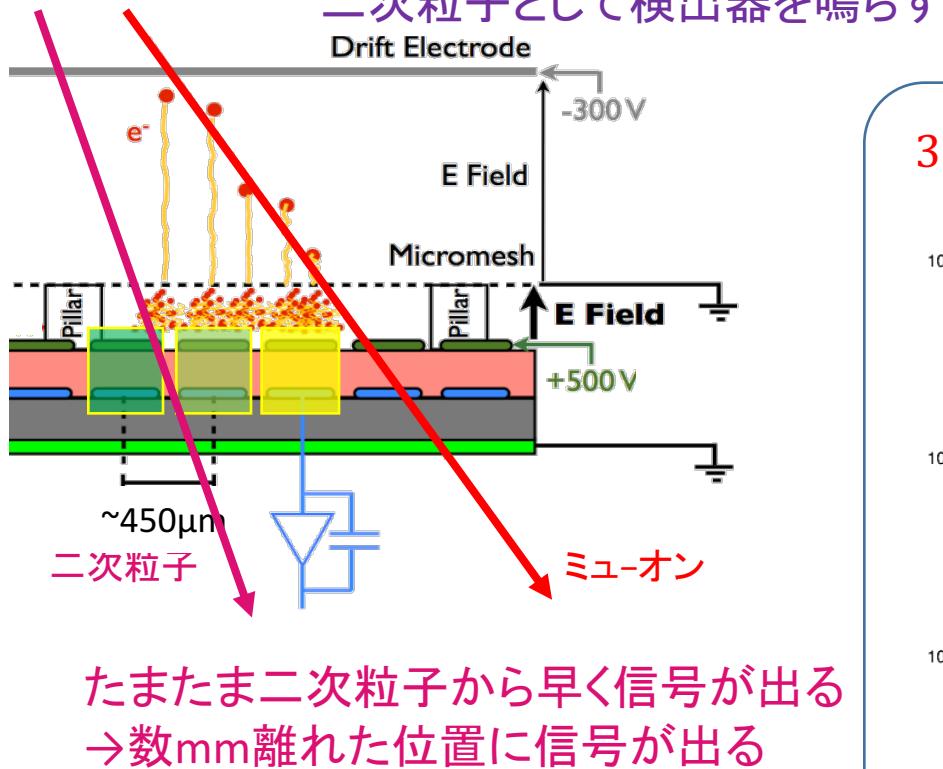
	分解能( $3\sigma_{tail}$ )	Requirement
$\sigma(\Delta\theta)$	1.1mrad (7.2%)	1mrad
$\sigma(\eta)$	$5.0 \times 10^{-5}$ (8.3%)	$5 \times 10^{-3}$
$\sigma(\phi)$	2.0mrad (11%)	20mrad

シングルミューオン

- ・ $\sigma(\eta)$ 、 $\sigma(\phi)$ が良い理由は、細かいピッチによる高い位置分解能。
- ・Run3では $\Delta\theta$ は $\Delta\theta < 7\sim15\text{mrad}$ のカットの形でしか使わないとため、Requirementから外れても影響は少ない。

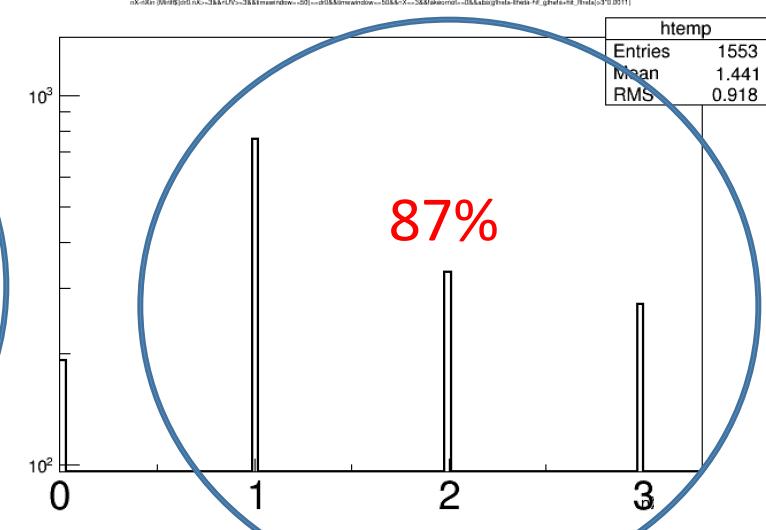
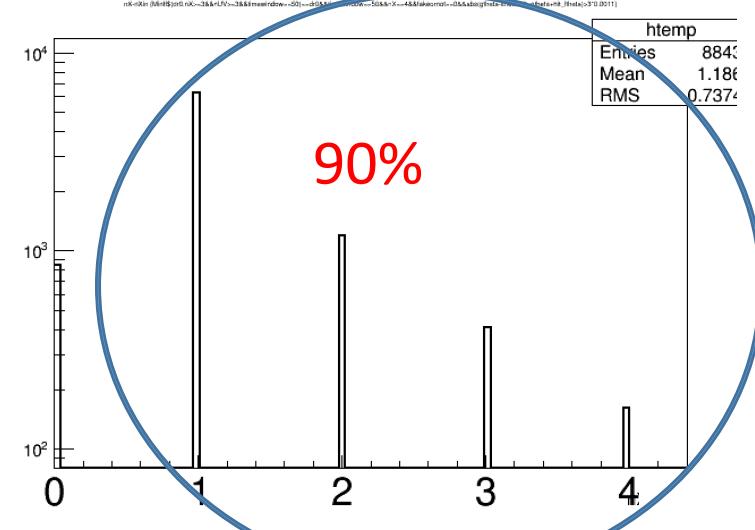
# Tailの由来

検出器到達までにミューオンが弾いた電子などが、  
二次粒子として検出器を鳴らす。



Tailの由来は混入ヒット!!

3σTail外、4Xのイベントの混入ヒット数 3σTail外、3Xのイベントの混入ヒット数



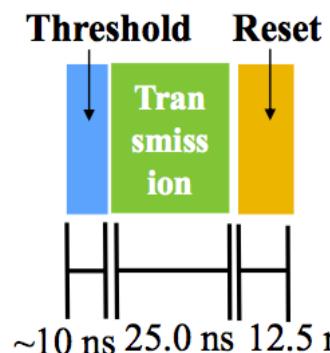
これに加えて、  
・VMM境界をコインシデンス枠がまたぐ  
・VMM Deadtime40nsが終わった後に、離れた位置から次の信号が来る。  
などの理由で、ミューオン通過位置から数mm離れた信号が混入

3σ内側では逆に、  
混入ヒットの存在するイベントは1%程度

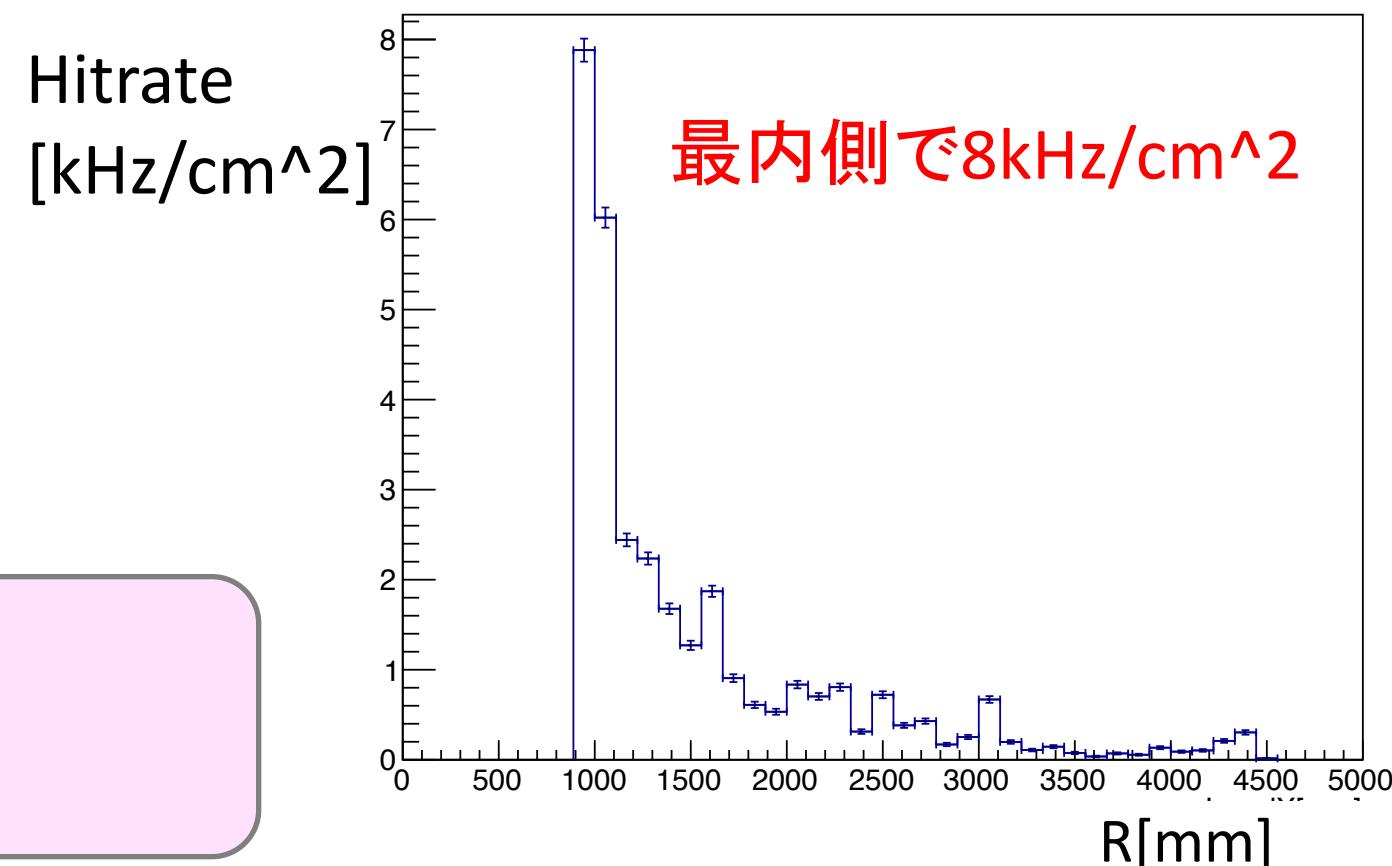
# バックグラウンドの影響

Run3相当(パイルアップ数80)のバックグラウンドを用いて、  
EfficiencyやResolutionへの影響を見た。今回用いたBGサンプルの1層目のヒットレート

VMMのDeadtime約40nsが存在  
→Efficiencyへの影響



Back Groundによる混入ヒットが増える。  
→Resolutionへの影響



# Track Finding Efficiency (バックグラウンドありの場合)

バックグラウンドあり

Slope Coincidence Efficiency		25ns	50ns	75ns
2X1UV	98.9(+-0.2)%	99.85(+-0.07)%	100(+-0)%	
2X2UV	97.9(+-0.3)%	99.85(+-0.07)%	100(+-0)%	
3X2UV	90.7(+-0.6)%	99.2(+-0.2)%	99.7(+-0.1)%	
3X3UV	84.4(+-0.7)%	98.9(+-0.2)%	99.6(+-0.1)%	
4X3UV	53.6(+-1.0)%	93.6(+-0.5)%	96.5(+-0.4)%	
4X4UV	36.6(+-0.9)%	90.9(+-0.6)%	95.5(+-0.4)%	

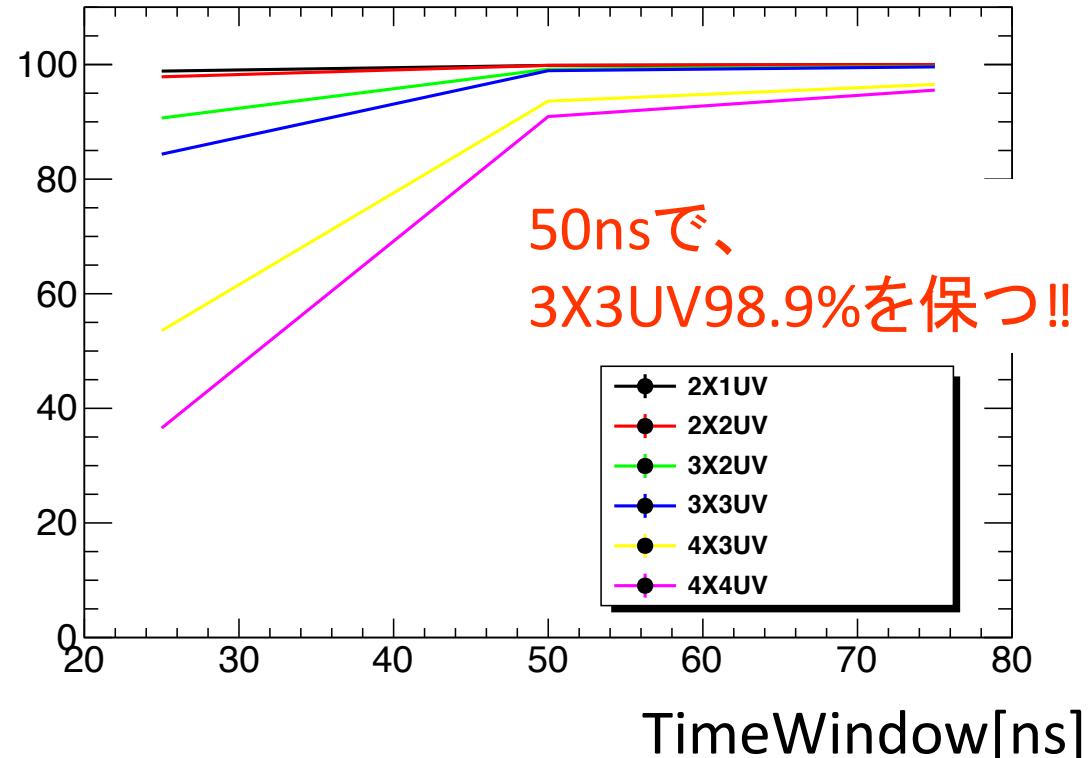
参考:シングルミューオン

Slope Coincidence Efficiency		25ns	50ns	75ns
2X1UV	99.29(+-0.02)%	99.952(+-0.006)%	99.980(+-0.004)%	
2X2UV	98.72(+-0.03)%	99.952(+-0.006)%	99.980(+-0.004)%	
3X2UV	91.66(+-0.07)%	99.28(+-0.02)%	99.66(+-0.02)%	
3X3UV	86.06(+-0.09)%	99.28(+-0.02)%	99.66(+-0.02)%	
4X3UV	55.5(+-0.1)%	95.25(+-0.06)%	97.80(+-0.04)%	
4X4UV	37.1(+-0.1)%	93.57(+-0.07)%	97.79(+-0.04)%	

Efficiency[%]

Track Finding Efficiency

BGあり



50nsで、  
3X3UV98.9%を保つ!!

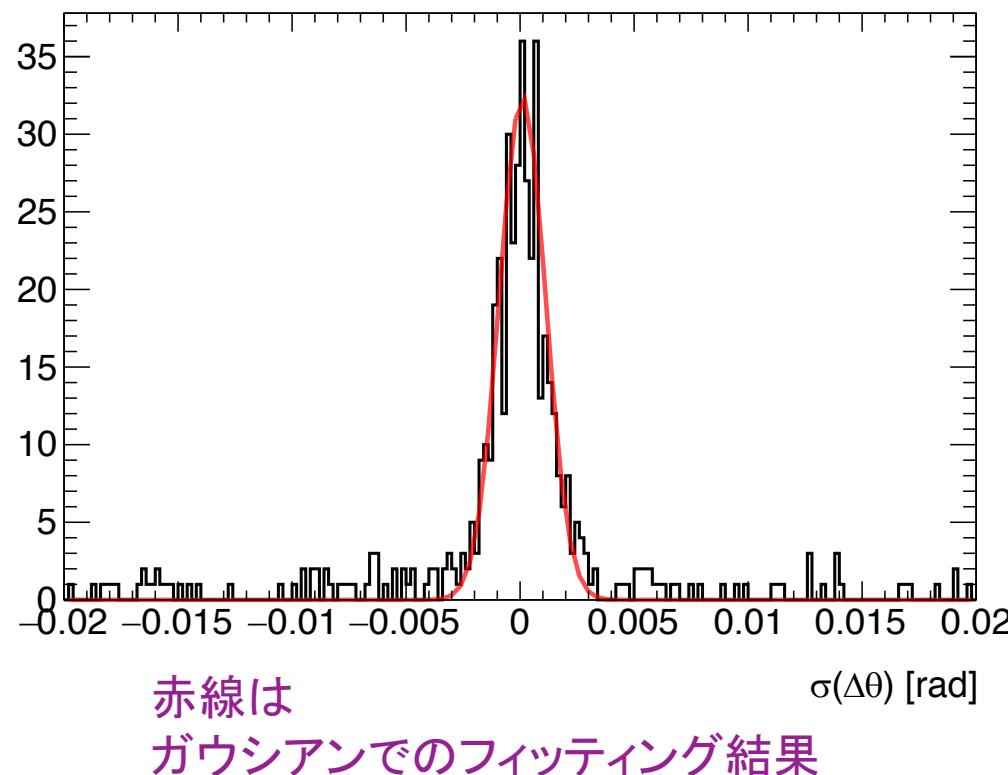
- 25nsで切った時の数%のInefficiencyは、Deadtime40nsとBack Groundによって起こる

# 3X3UV以上@50nsを要求してのFitting(バックグラウンドあり)

3つのパラメータについて、バックグラウンドを含めて分解能を求めた。

BGあり

$\Delta\theta$ の残差分布



	分解能( $3\sigma_{tail}$ )	Requirement
$\sigma(\Delta\theta)$	1.0mrad (9.1%)	1mrad
$\sigma(\eta)$	$4.2 \times 10^{-5}$ (11%)	$5 \times 10^{-3}$
$\sigma(\phi)$	1.7mrad (16%)	20mrad

シングルミューオンの時よりもTailは増える。  
混入ヒットの増加によるTailの悪化。

分解能は変化せず。良くなっているように見えるのは、  
統計上の問題

# まとめと展望

まとめ

ATLASアップグレードのための  
ミューオン検出器(Micromegas)の開発を行っている。  
Micromegasトリガーの性能評価を  
Run3相当のminBiasバックグラウンドを入れたサンプルで行い、  
分解能に対する要求性能を満たすことを確認できた。  
また、Tailの原因についても理解ができた。

展望

Step 1. カバーンバックグラウンドも考慮した性能評価を行う。  
Step 2. コインシデンス閾値、パラメータの最適化。  
Step 3. Tailを除去するようなアルゴリズムの開発と評価

# BACK UP

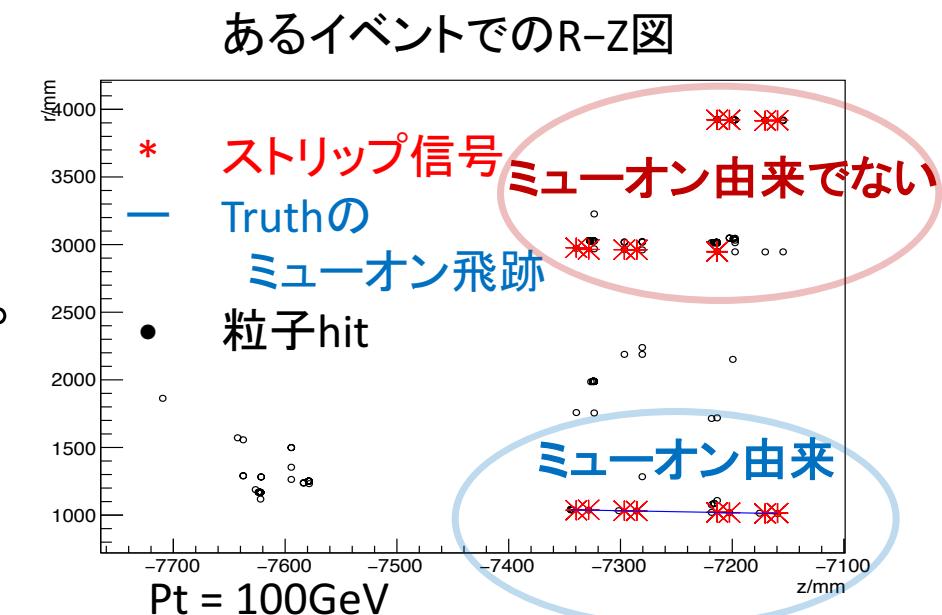
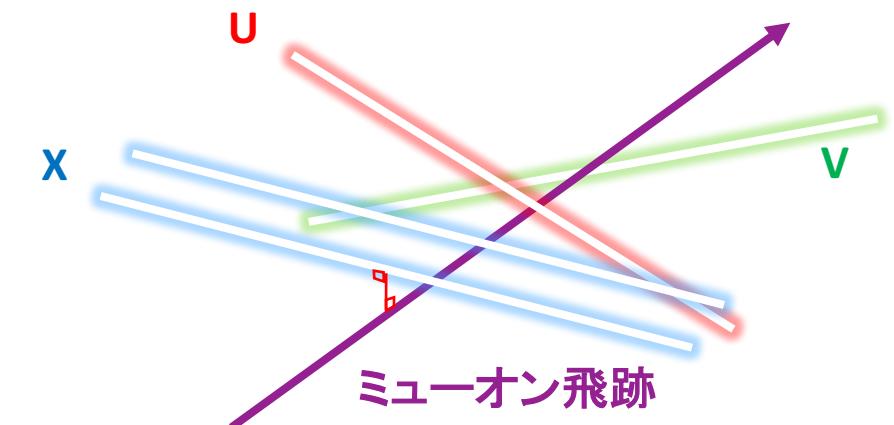
18

2017/2/20

# 3次元Fitting方法

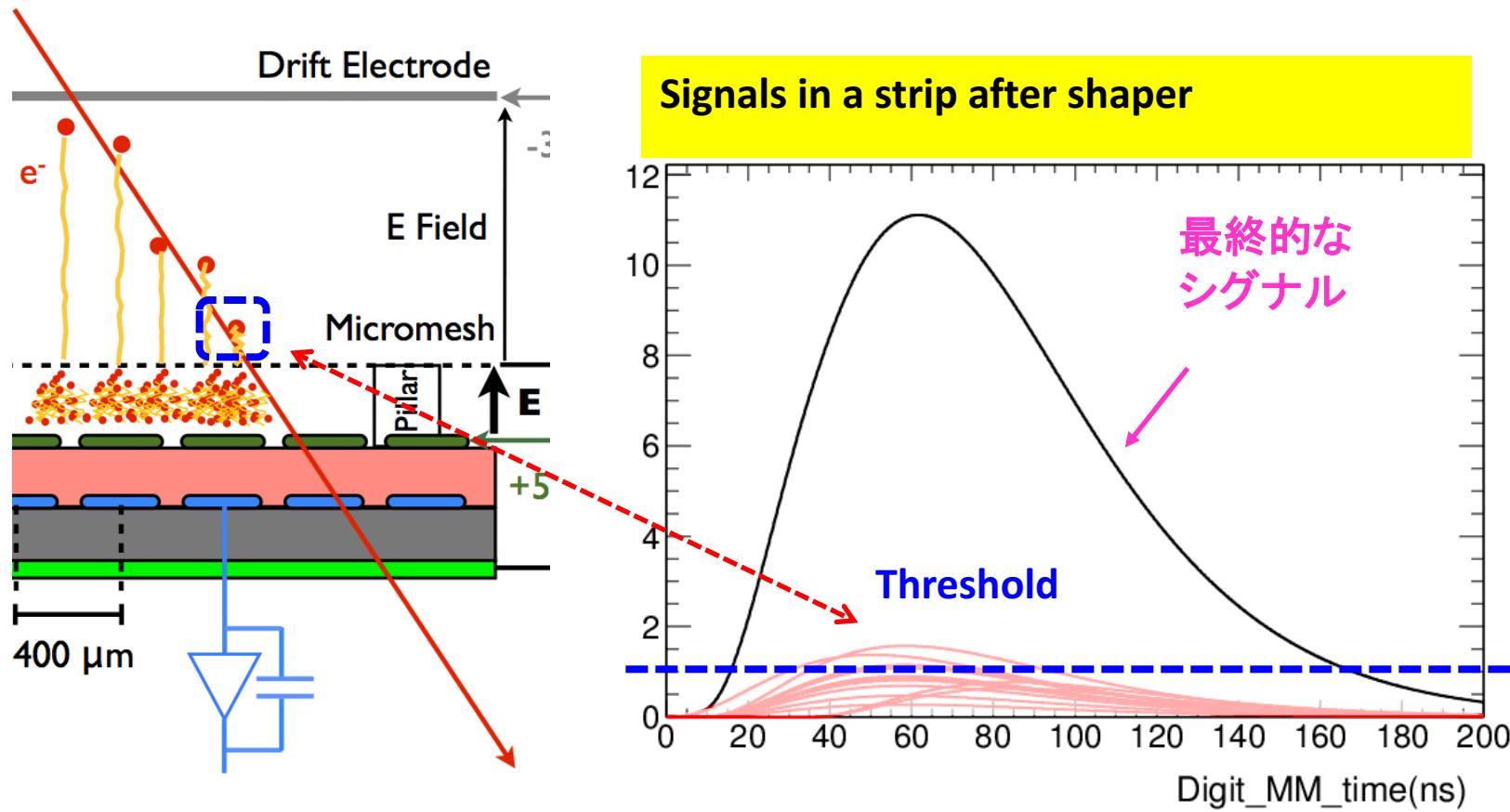
- Minuitを使い、鳴ったストリップとミューオン飛跡の距離の総和を算出。
- IP固定をして、上記の値を最小化。Hit位置の $\eta$ ,  $\phi$ を算出。
- バックグラウンドがない状態でも、検出器に来るまでにミューオンが弾いてできる二次粒子が存在。

ミューオン由来でない信号は今回は除去している。



# Threshold値を変えてのEfficiency比較(1)

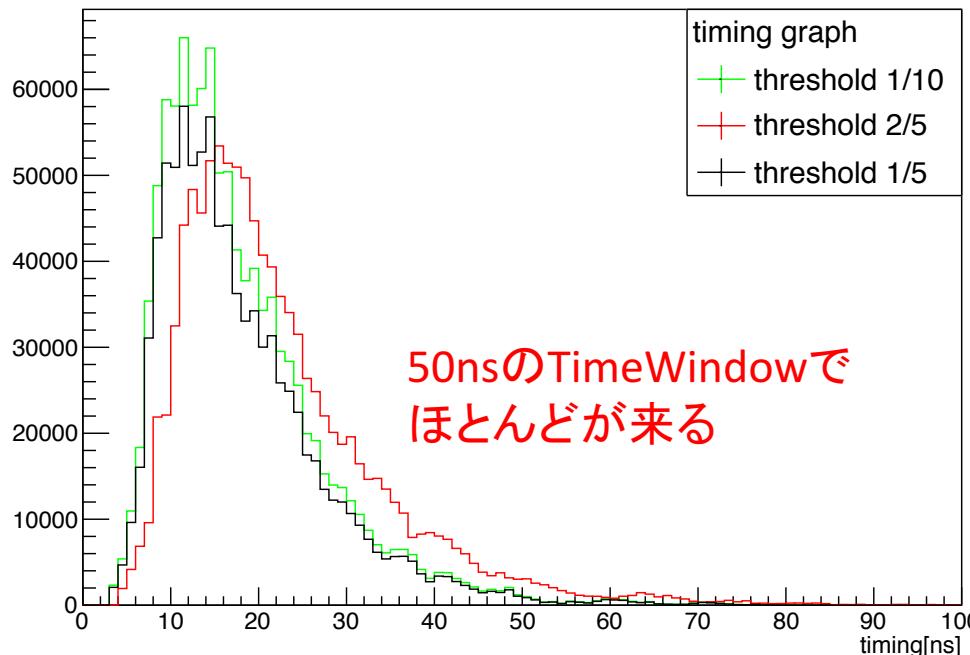
トリガー信号では、Thresholdを超えた時間を出力する



# Threshold値を変えてのEfficiency比較(2)

Threshold値を変えて、検出器の応答時間の違いを見た

ミューオン到達から信号までの時間

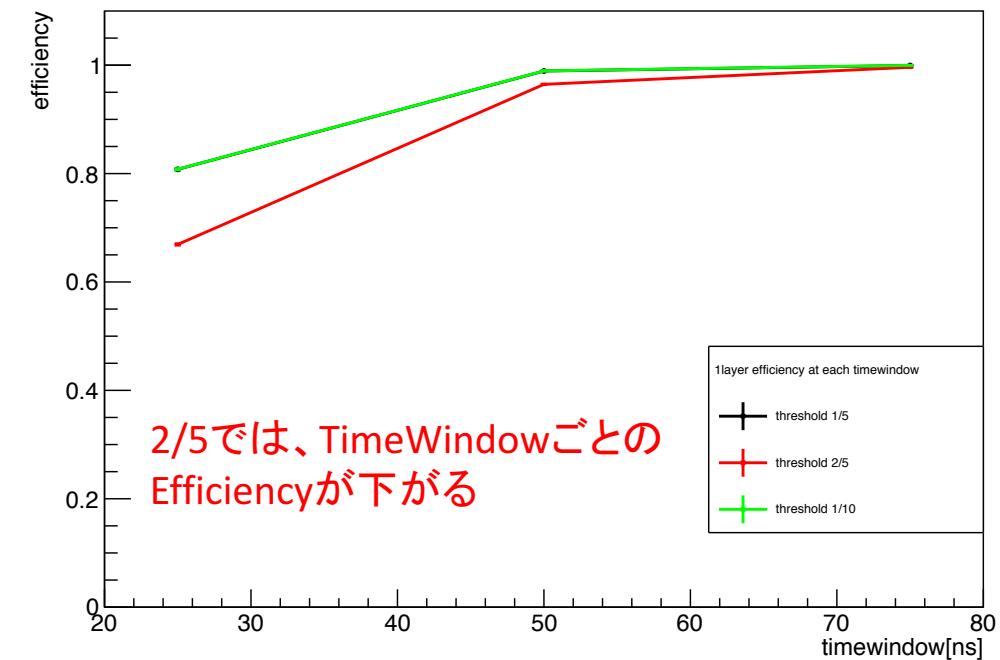


ThresholdがMIPで見える信号の1/10と1/5の時では変化がなく、  
2/5ではEfficiencyが落ちる。



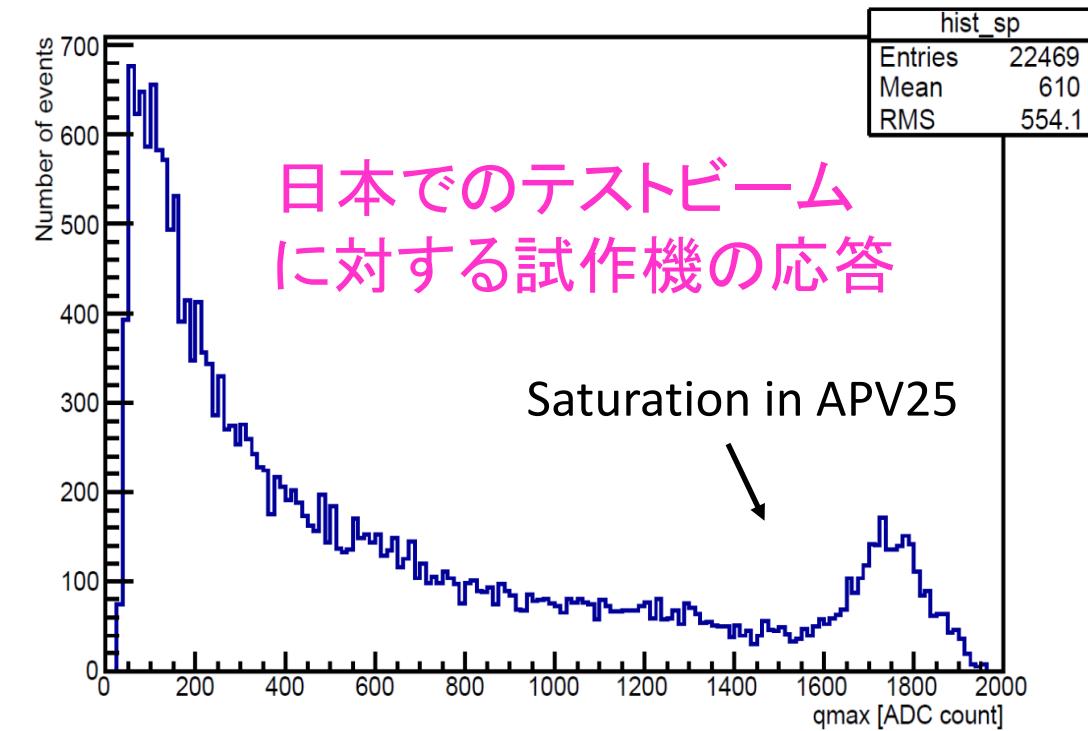
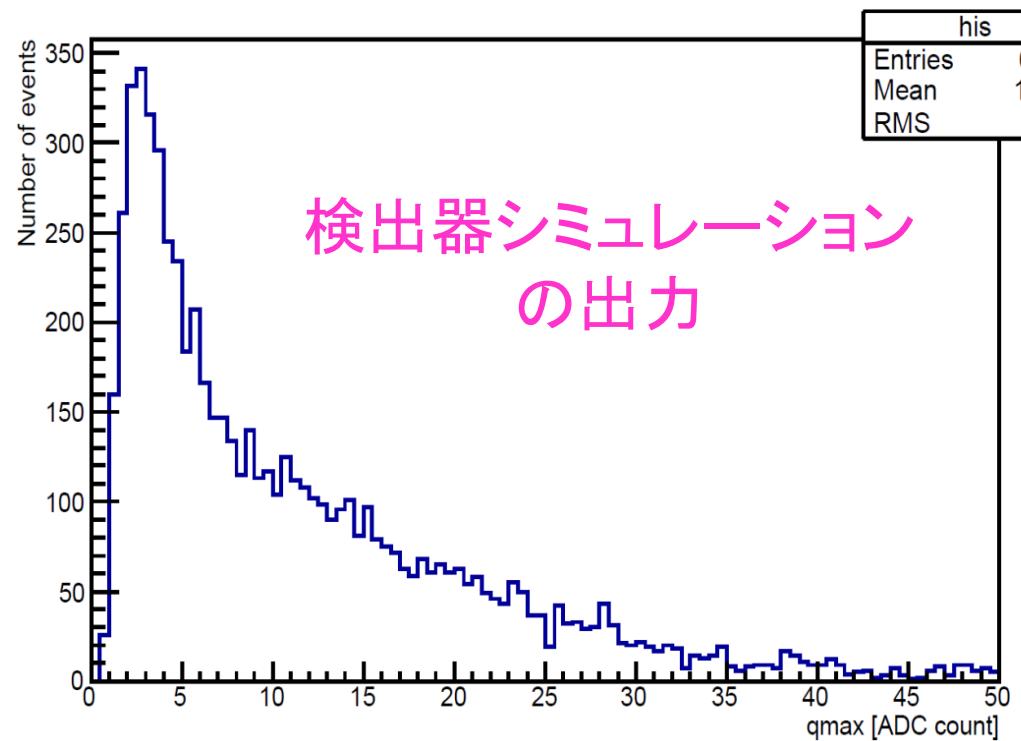
プラトーを確認したので今回は1/10に設定

25nsごとに区切ったefficiency



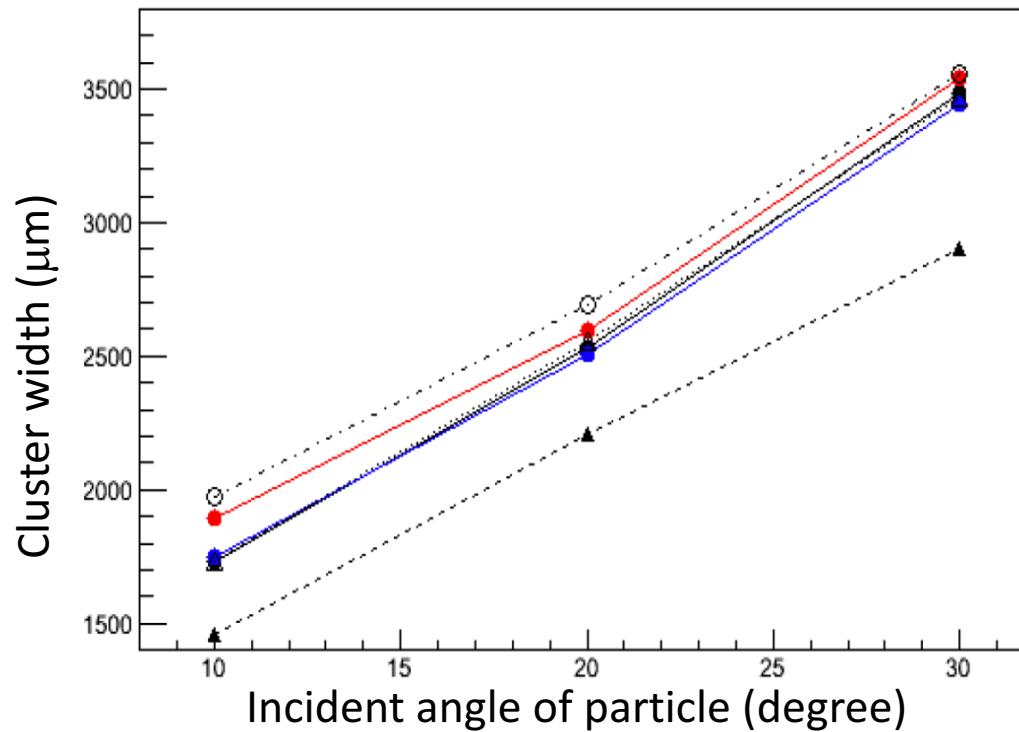
# DigitizationのValidation(1)

ストリップ電荷(ピーク値)



# DigitizationのValidation(2)

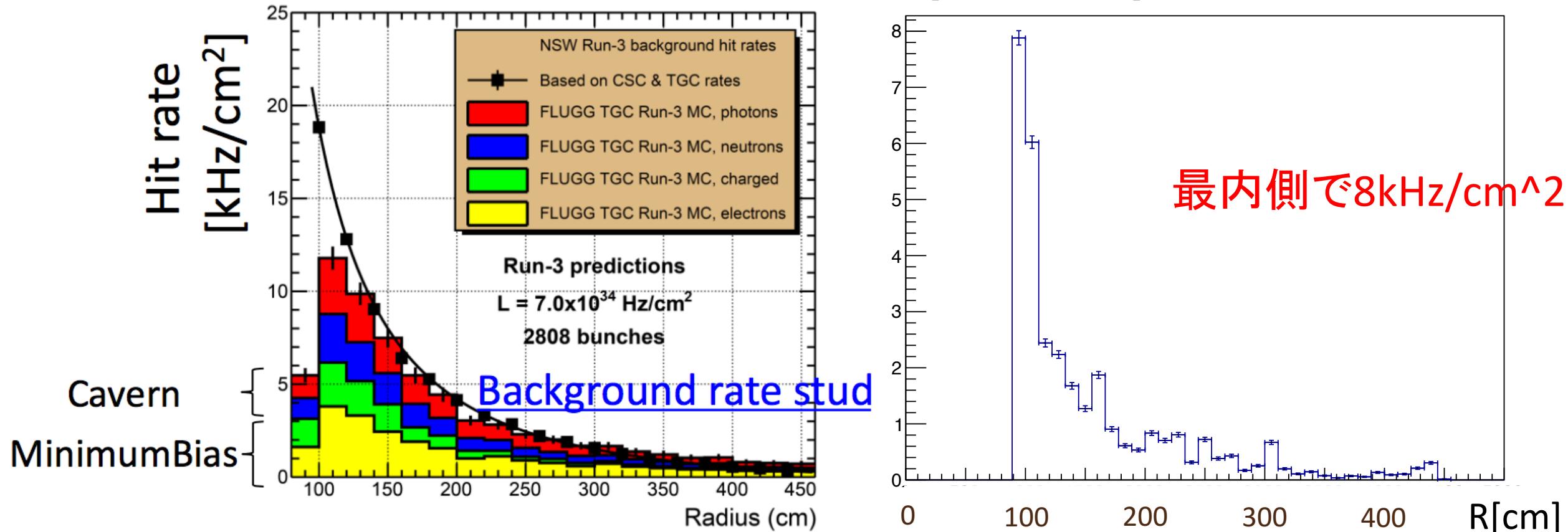
クラスター幅の比較(テストビームとGarfield++)



- : Digitization  
(Threshold=0,diffusionSigma=0.036)
- : Digitization (Threshold=0, diffusionSigma×2)
- △ : Digitization (Threshold=0.3)
- ▲ : Digitization (Threshold=1.0)
- : Garfield++ (ArCO<sub>2</sub>)
- : Test beam result (in Japan)

# Back Groundのヒットレート

Run2データからのヒットレート予測 Hitrate[kHz/cm<sup>2</sup>] minBiasのヒットレート



$$L = 7 \times 10^{34} / \text{cm}^2/\text{s}$$

最内側  $19 \text{ kHz/cm}^2$

最内側  $8 \text{ kHz/cm}^2$   
→minBiasだけで、 $L = 3 \times 10^{34} / \text{cm}^2/\text{s}$ 相当